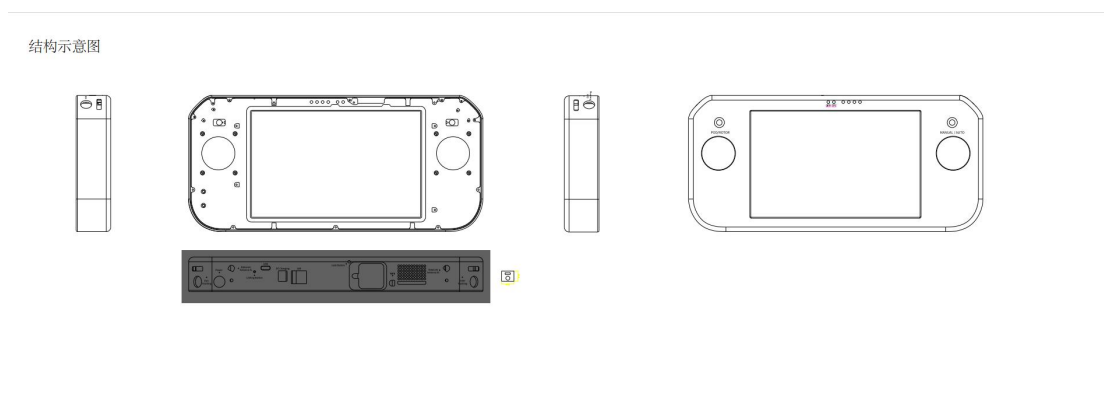


手持遥控器地面站 2.0 版说明文档

一、基本结构说明



二、相关功能说明

1. 开关机

总体开机：长按电源键，等待 LED0 切换颜色，开机声音响起，松开按键，即可开机。

遥控器关机：长按电源键，待 LED0 蓝色灯亮起，有关机声音，松开按键，即可关机。

PAD 关机：屏幕内有悬浮按钮，点击长按，选择关机，即可关闭 PAD。

PAD 息屏唤醒：设置永不息屏和抬起唤醒屏幕。

2. 按键

跟踪

退出跟踪

拍照/录像

C1 键 FPV/自由/一键出航：默认自由，单击切换 FPV/自由，三连击一键出航。

3. 摇杆

左摇杆（控吊舱）：无。

右摇杆（控吊舱）：控制方向（XY 轴）

左摇杆（控飞机、日本手）：升降舵（Y 轴）和方向舵（X 轴）

右摇杆（控飞机、日本手）：油门（Y 轴）和副翼（X 轴）

4. 拨轮

左拨轮：控制吊舱变焦。

右拨轮：控制相机波门。

5. 拨杆

拨杆 1：吊舱、旋翼控制切换

拨杆 2：手动、自动切换

6. 出厂摇杆、拨轮校准流程

(1) 进入校准

让摇杆处于自由中位，关掉遥控器电源（长按电源键，待 LED0 蓝色灯亮起，有关机声音，松开按键，即可关机。），然后开机（等待 LED0 切换颜色，开机声音响起，松开按键，即可开机），迅速按遥控器左上（跟踪）按键和右上（退出跟踪）按键不松手，等待指示灯 LED0 黄色快闪以及出现校准声音后松开；（如果指示灯 LED0 出现白色或者青色，表示自检未通过，需重新上电，若仍然不通过，检查摇杆以及波轮是否机械回中及接线是否良好）。

(2) 校准流程

将左右摇杆打到极限并转动至少三圈，左右波轮左右打到极限后，按左上角跟踪按钮，最右边指示灯由黄色变为绿色快闪即为校准成功，几秒后进入正常工作模式。如果指示灯是青色快闪，校准失败需要重复第一步开始校准，此次的校准不会被记录，如果指示灯绿色快闪则校准成功。

7. LED 指示灯灯语

(1) 电池电量(LED1/LED2/LED3)

满电: LED1、LED2、LED3 绿灯常亮。电池电压>12v。

中电：LED1、LED2 绿灯常亮。电池电压>11.1v。

中低电：LED1 绿灯常亮。电池电压>10.2v。

低电：LED1、LED2、LED3 全灭。<10.2v

报警：电池电压<9.6v 蜂鸣器报警。

(2) 充电(LED0)

充电中：LED0 绿色闪烁。

充满：LED0 绿色常亮。

没有电池：LED0 紫色常亮。

(3) 自检校准(LED0)

未校准：LED0 白色闪烁

自检错误：LED0 青色闪烁 （摇杆、波轮中位值有问题）

校准过程：LED0 黄色闪烁

校准成功：LED0 绿色闪烁

校准错误：LED0 白色闪烁

(4) GPS 状态(GPS)

无解：GPS 红灯常亮

有解：状态依次为 GPS 灯蓝色、紫色、黄色、绿色常亮

8. 蜂鸣器

开机：

关机：

摇杆校准：

低电：

过热报警：

9. 温度检测

主板/图传温度检测：温度大于 40℃开启风扇，大于 70℃蜂鸣器温度报警
电池温度检测：温度低于 0℃开启电池加热。